

**Zad. 3:**

a) Długość wektora  $\bar{a}$  wynosi  $\sqrt{1^2 + 2^2} = \sqrt{5}$ , a kąt z osią OX jest równy  $\arccos \frac{1}{\sqrt{5}}$ . Tak więc we wsp. biegunowych ma on współrzędne:  $(\sqrt{5}, \arccos \frac{1}{\sqrt{5}})$ .

b) Długość rzutu  $\bar{b}$  na XY to  $\sqrt{5}$ , długość  $\bar{b}$  to  $\sqrt{1^2 + 2^2 + 1^2} = \sqrt{6}$ . Cosinus kąta jaki tworzy rzut  $\bar{b}$  z płaszczyzną XY jest równy  $\frac{1}{\sqrt{5}}$ , a z rzutem wektora na oś Z wynosi  $\frac{1}{\sqrt{6}}$ . Z tego wynika, że wsp.  $\bar{b}$  w sferycznym układzie współrzędnych to  $(\sqrt{6}, \arccos \frac{1}{\sqrt{6}}, \arccos \frac{1}{\sqrt{5}})$ , a w walcowych  $(\sqrt{5}, \arccos \frac{1}{\sqrt{5}}, 1)$ .

**Zad. 4:**

$$\bar{e}_1 = [1, 1, 0] \cdot \frac{1}{\sqrt{2}}, \bar{e}_2 = [1, -1, 0] \cdot \frac{1}{\sqrt{2}}, \bar{e}_3 = [0, 1, 1] \cdot \frac{1}{\sqrt{2}}, \bar{a} = [1, 1, 1] \cdot \frac{1}{\sqrt{2}}.$$

$\bar{a} = A\bar{e}_1 + B\bar{e}_2 + C\bar{e}_3$ . Daje to układ:

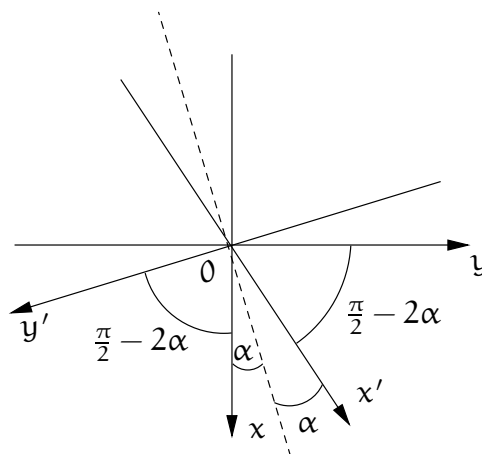
$$\begin{aligned} A \cdot 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + B \cdot 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + C \cdot 0 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} &= 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \\ A \cdot 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + B \cdot -1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + C \cdot 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} &= 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}}, \\ A \cdot 0 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + B \cdot 0 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} + C \cdot 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} &= 1 \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \end{aligned}$$

po uproszczeniu: 
$$\begin{cases} A + B = 1 \\ A - B + C = 1 \\ C = 1 \end{cases} \Rightarrow A = \frac{1}{2}, B = \frac{1}{2}, C = 1,$$

więc wektor  $\bar{a}$  ma następujące współrzędne w nowej bazie:  $(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1)$ .

**Zad. 5:**

Oś OZ się nie zmienia. W wyniku odbicia lustrzanego według zadanej płaszczyzny obrotowi ulegną tylko osie OX oraz OY. W przypadku osi OX będzie to kąt  $2\alpha$  zgodnie z ruchem wskazówek zegara. Oś OY należy obrócić o  $2\alpha - \pi$  w tę samą stronę aby otrzymać OY'. Jednakże do cosinusów kierunkowych



nie wybieramy kątów jako wyróżnionych, lecz mniejszy z dwóch, między analizowanymi osiami. Rewolucja polega więc na wzięciu kąta między OY a OY' jako  $\pi - 2\alpha$ , czyli  $\cos(\pi - 2\alpha) = -\cos(2\alpha)$ .

A więc macierz  $A = \begin{bmatrix} \cos 2\alpha & \sin 2\alpha & 0 \\ \sin 2\alpha & -\cos 2\alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ . Co jest macierzą ortogonalną, bo  $\det(A) = -\cos^2 2\alpha - \sin^2 2\alpha = -1$ .

**Zad. 6:**

$$\int \frac{x^4 - 1}{x - 1} dx = \int (x + 1)(x^2 + 1) dx = \int (x^3 + x^2 + x + 1) dx = \frac{1}{4}x^4 + \frac{1}{3}x^3 + \frac{1}{2}x^2 + x + C$$

$$\begin{aligned} \int \frac{x^2 - 1}{x^2 + 1} dx &= \int \frac{x^2}{x^2 + 1} dx + \int \frac{-dx}{x^2 + 1} = \int \frac{(x^2 + 1) - 1}{x^2 + 1} dx + \int \frac{-dx}{x^2 + 1} = \\ &= \int dx - \int \frac{dx}{x^2 + 1} - \int \frac{-dx}{x^2 + 1} = x - 2 \arctan x + C \end{aligned}$$

$$\int \frac{x}{1+x^2} dx = \left| \begin{array}{l} t = x^2 \\ dt = 2x dx \\ x dx = \frac{1}{2} dt \end{array} \right| = \int \frac{\frac{1}{2} dt}{1+t} = \frac{1}{2} \int \frac{dt}{1+t} = \left| \begin{array}{l} u = 1+t \\ du = dt \end{array} \right| = \\ = \frac{1}{2} \int \frac{du}{u} = \frac{1}{2} \ln|1+t| = \frac{1}{2} \ln|1+x^2| + C$$

$$\int x e^{-x} dx = -x e^{-x} - \int -e^{-x} dx = -x e^{-x} - e^{-x} + C = -e^{-x}(x+1) + C$$

$$\int x^2 e^{-x} dx = -x^2 e^{-x} - \int x e^{-x} dx = -x^2 e^{-x} - (-e^{-x}(x+1) + C) = e^{-x}(-x^2 + x + 1) + C$$